



Descripción:

Funda de protección para Robots colaborativos de la marca Universal Robots. Protección contra las salpicaduras incandescentes típicas de soldadura o entornos donde se esté utilizando sierra esmeril. Protección contra la radiación térmica y radiación UVA.

Uso:

Utilización industrial en robots colaborativos UR empleados en soldadura o en entornos donde existen condiciones hostiles de temperatura o chispas de procesos

Ventajas principales:

- Peso muy reducido.
- Dimensiones totalmente ajustadas al robot.
- Fácil colocación gracias a sus cierres de velcro.
- Forro interior de poliéster. Anti-desgaste al rozamiento.
- Resistente a rayos UV.
- Resistente a altas temperaturas, 550°C en intermitente y 150°C en continuo.
- Resistente a salpicaduras de soldadura y chispas volantes.

CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

| | |
|---------------------------------|--|
| Gama de producto | Harmony XPE |
| Tipo de producto | Conmutador de pie |
| Material | Plástico |
| Tipo de interruptor de pie | Interruptor de pie único |
| Mecanismo de disparo | Sin mecanismo de disparo |
| Funcionamiento de contacto | 1 paso |
| Tipo y composición de contactos | 1 NC + 1NA |
| Color | Amarillo |
| Apertura positiva | Con acorde a EN/IEC 60947-5-1 anexo K |
| Conexiones - terminales | Borne de tornillo : $\leq 1 \times 2,5 \text{ mm}^2$ con o sin extremo de cable Borne de tornillo : $\leq 2 \times 1,5 \text{ mm}^2$ con o sin extremo de cable |
| Entrada de cable | 2 orificios lisos para prensa de cable M20 |

| | |
|---|---|
| Durabilidad mecánica | 5000000 ciclos |
| [Ie] Corriente nominal de empleo | 3 A, 240 V, AC-15, A300 0.27 A, 250 V, DC-13, Q300 de acuerdo con EN/IEC 60947-5-1 apéndice A |
| [Ui] Tensión nominal de aislamiento | 300 V coordinación CSA C22.2 No 14 500 V, grado de contaminación: 3 de acuerdo con EN/IEC 60947-1 500 V, grado de contaminación: 3 de acuerdo con NF C 20-040 grupo C 500 V, grado de contaminación: 3 de acuerdo con VDE 0110 gr C 300 V coordinación UL 508 |
| [Uimp] Resistencia a picos de tensión | 6 kV acorde a EN/IEC 60947-1 |
| Resistencia entre terminales | <= 25 MOhm coordinación IEC 60255-7 category 3 <= 25 MOhm de acuerdo con NF C 93-050 method A |
| Protección contra cortocircuito | 10 A por fusible de cartuchos tipo gG de acuerdo con EN/IEC 60947-5-1 10 A por fusible de cartuchos tipo gG de acuerdo con VDE 0660-200 |
| Potencia nominal de funcionamiento en W | 10 W DC-13, ritmo funcion: 60 ciclos/mn, 5000000 ciclos, 24 V, factor de carga: 0.5 de acuerdo con EN/IEC 60947-5-1 appendix C ((*)) 4 W DC-13, ritmo funcion: 60 ciclos/mn, 5000000 ciclos, 120 V, factor de carga: 0.5 de acuerdo con EN/IEC 60947-5-1 appendix C ((*)) 7 W DC-13, ritmo funcion: 60 ciclos/mn, 5000000 ciclos, 48 V, factor de carga: 0.5 de acuerdo con EN/IEC 60947-5-1 appendix C ((*)) |
| Peso del producto | 0,57 kg |
| Normas | EN/IEC 60947-5-1 |
| Tratamiento de protección | TH |
| Temperatura ambiente de funcionamiento | -25...55 °C |
| Temperatura ambiente de almacenamiento | -40...70 °C |
| Resistencia a las vibraciones | 5 gn (estado 1) 10...500 Hz) acorde a IEC 60068-2-6 |
| Resistencia a los choques | 30 gn de acuerdo con IEC 60068-2-27 |
| Categoría de sobretensión | Clase II de acuerdo con EN/IEC 61140 Clase II de acuerdo con NF C 20-030 |
| Grado de protección IP | IP55 acorde a IEC 60529 |

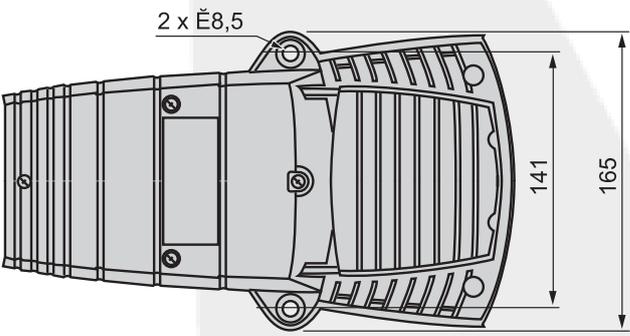
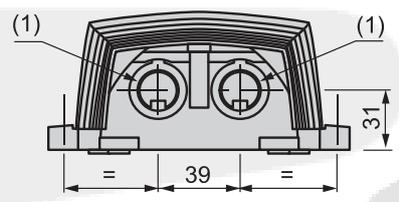
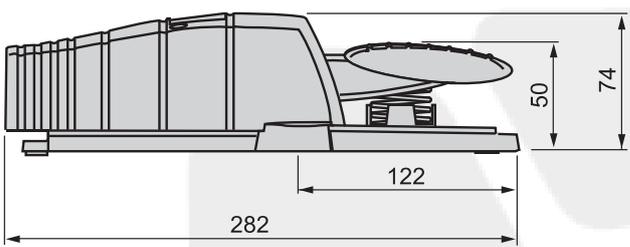
PEDAL LIBERACIÓN EJES

Conmutador de pie para para la liberación de los ejes robot

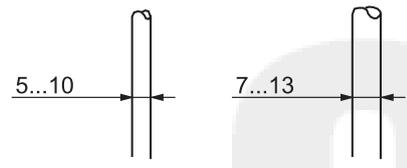
Ref: R069001

V:0

Fecha: 9-7-19



(1) 2 x ISO M20:
DE9RA200612 DE9RA201014



© 2019 Gala Gar S.L. All rights reserved. Subject to change without notice. Excerpts and reprints not permitted.